

- **Entwicklungstools**

Für das Board gibt es kostenlose und frei verfügbare Entwicklungstools. Der GNU-C-Compiler und das AVR-Studio bieten eine komfortable Entwicklungsumgebung auf dem Stand der Technik.

- **Controller Area Network**

In der industriellen Automatisierung und bei der Personen- und Nutzfahrzeu ist CAN (Controller Area Network) der wichtigste Standard für die Vernetzung von Steuergeräten bzw. die Ausführung von kostensparenden Multiplexverkabelungen. Generell gilt dieser Trend für den gesamten Bereich mobiler Systeme. Praktisch alle namenhaften Hersteller von Mikrocontrollern bieten heute Lösungen mit CAN-Schnittstellen an.

- **Local Interconnect Network**

LIN (Local Interconnect Network) ist ein kostengünstiges Bussystem zur Vernetzung von bis zu 16 mechatronischen Komponenten im Automobil. Es besitzt ein Master-Slave-Design, bei dem der Master ein Gateway zum CAN bildet.

- **Universal Serial Bus**

Das Experimentierboard bietet mit USB (Universal Serial Bus) eine leistungsstarke Anbindung an den PC. Es können so Steuerungsdaten und Messdaten mit bis zu 12 MBit an den PC übermittelt werden.

**Für weitere Informationen wenden
 Sie
 sich bitte an:**

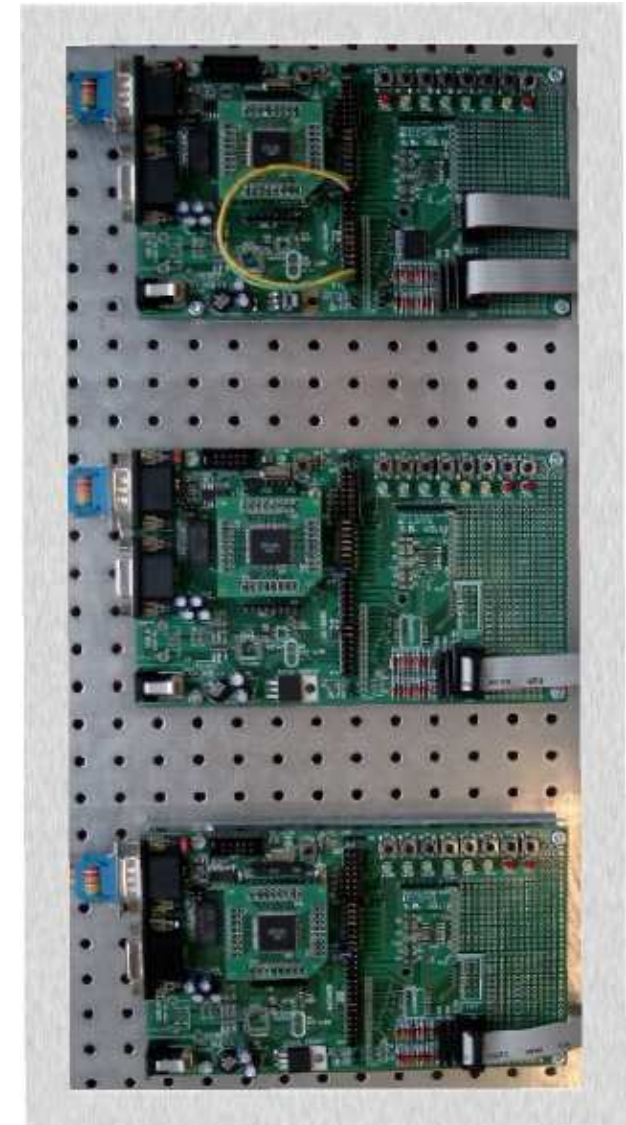
ITESYS
 Institut für technische Systeme GmbH
 Emil-Figge-Str. 76-78
 44227 Dortmund

Telefon: (0231) 974271-10
 Telefax: (0231) 189987-88
 E-mail: INFO@itesys.de

www.itesys.de



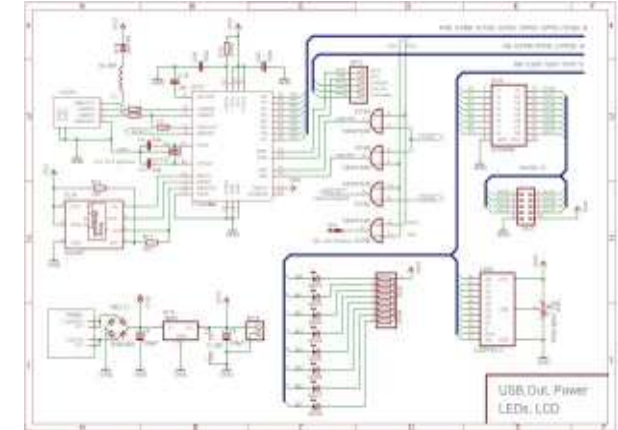
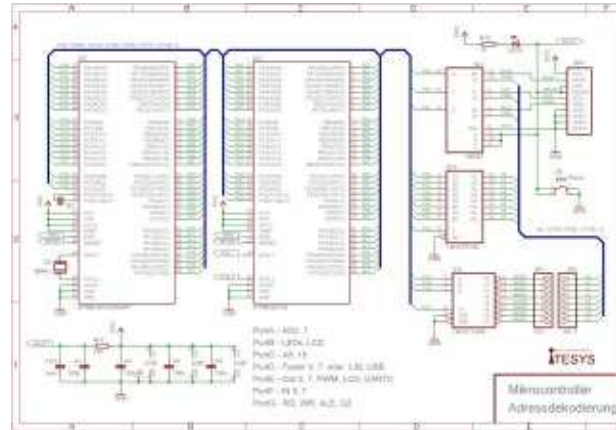
Experimentier Board



CAN-LIN-USB

CAN-LIN-USB Experimentier Board

Das CAN-LIN-USB-Board ist für die Lehre und für das Prototyping von Microcontroller-schaltungen entwickelt worden. Der leistungsstarke mit 16MHz getaktete ATmega128 ermöglicht den Einsatz von Standardprotokollen, wie CANopen, DeviceNet, SDS oder CAN Kingdom. Eigene, maßgeschneiderte Protokollvarianten sind ebenso möglich. Neben den Standardschnittstellen wie RS-232 und LIN bietet das Board verschiedene digitale und analoge Ein- und Ausgänge. Mit USB steht eine leistungsstarke Schnittstelle zum PC zur Verfügung.



Technische Daten:

- **Prozessor: Atmel AVRmega128**
 - 16 Mhz
 - 128 kByte Flash
 - 4 kByte RAM
 - 512 Byte EEPROM
- **CAN-Bus**
 - Philips SJA1000
- **USB-Interface**
 - FTDI245
- **LIN-Bus**
 - Motorola MC33399
- **Serielle Schnittstelle**
 - RS232
- **Eingangsports**
 - 8 Taster, auslesbar über Port oder Speicher
 - 8 Eingänge mit Schutzschaltung
- **Ausgangsports**
 - 8 LEDs
 - 8 Ausgänge mit Open-Collector-Transistor
- **Analoge Ausgänge**
 - 2 x PWM mit Operationsverstärker
- **Display-Interface**
 - z.B. für LCD 164A LED series
- **Lochraster für Versuchsaufbauten**
- **Spannungsversorgung 9V bis 12V**